

این پایان نامه به مسئله مدل سازی سیستم تعلیق مغناطیسی و همچنین تعلیق یک جسم با طراحی کنترلر غیرخطی و با در نظر گرفتن تعداد محرک بیشتر از تعداد خروجی ها می پردازد. از این دیدگاه، این پایان نامه به سه مسئله مدل سازی، تخصیص کنترل و طراحی کنترلر غیرخطی پرداخته است.